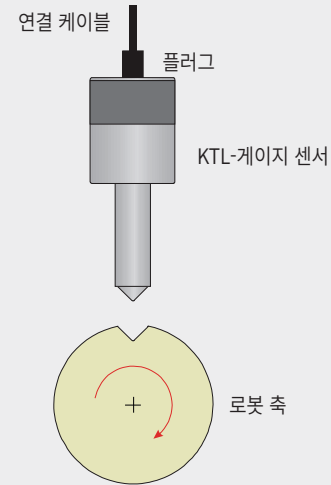


전자유도식 변위센서(LVDT) indu**SENSOR**



이미지 제공: KUKA Roboter GmbH



로봇의 축 교정

산업용 로봇은 높은 신뢰성과 빠른 속도로 인해 현대식 생산 시설에서 반드시 필요한 요소가 되었습니다. 설정을 하거나 품질 보증을 위해서는 로봇 축을 일정 간격으로 조정해야 합니다. 이러한 작업에 기계식 프로브 대신에 전자식 조정 프로브를 사용해 온 지도 상당히 오래되었습니다. 측정 프로브는 로봇 축에 장착되며 프로브 팁으로 축이 회전하는 동안 영점을 획득합니다. 통합 전자장치가 프로브 신호를 평가하고 로봇 컨트롤러에 스위칭 신호를 제공합니다. 따라서 작업자와 관계없이 확실하고 안정적으로 조정을 할 수 있습니다. 또 한 가지 장점은 매우 신속하게 측정을 할 수 있고 자동으로 컨트롤러에 전달되기 때문에 휴지기를 줄일 수 있다는 점입니다.

단단한 스테인레스 스틸 하우징 안에 설치되어 열악한 산업 환경에서도 장기간의 사용 수명을 보장합니다. 이 프로브는 Kuka Roboter GmbH 사와 협력하여 개발되었고, 휴대용 케이스에 연결용 리드가 있는 완전한 교정 세트로 제공됩니다. 조정 프로브는 로봇의 안정적인 작동을 위해 반드시 필요한 보조 도구입니다.

장점

- 고객 및 어플리케이션별 시스템
- 간편한 사용
- 튼튼한 센서 디자인
- 높은 동적 반응과 높은 반복성

측정 시스템 요건

- 측정 범위 5 mm
- 속도 $100 \mu\text{m/s} < v < 1 \text{ mm/s}$
- 작동 시간 < 8 ms

시스템 구조

- KTL-게이지 센서
- 연결 케이블, 길이 5 m
- 스크루드라이버
- 세트 부품 보관용 가방