

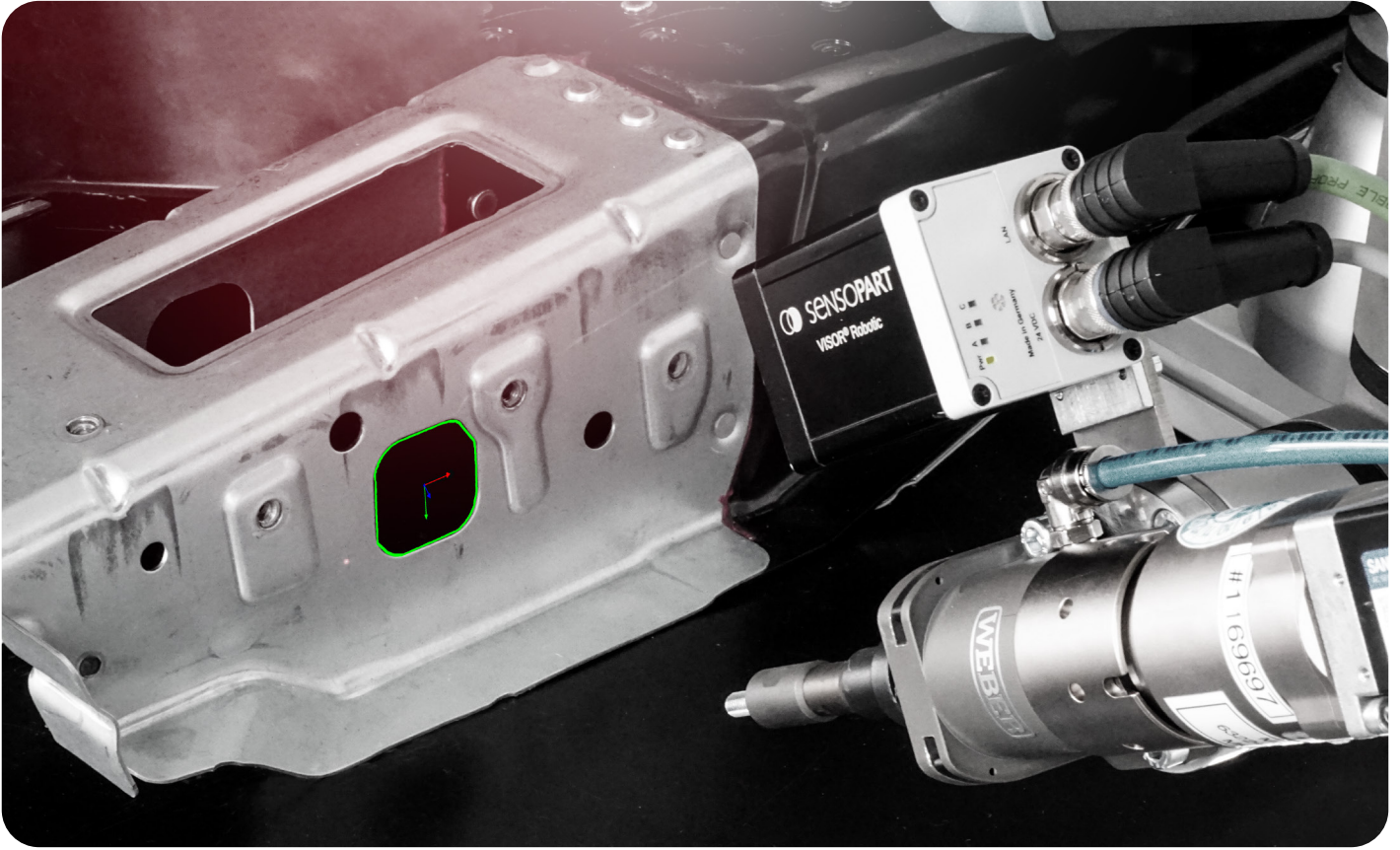


VISOR® 로보틱 시리즈

효율적인 로봇 공정 자동화를
위한 최대 5Mpx의 센서

VISOR® 로보틱

효과적인 협동로봇 사용을 위한 비전센서



높은 성능을 극대화한 유연한 적용

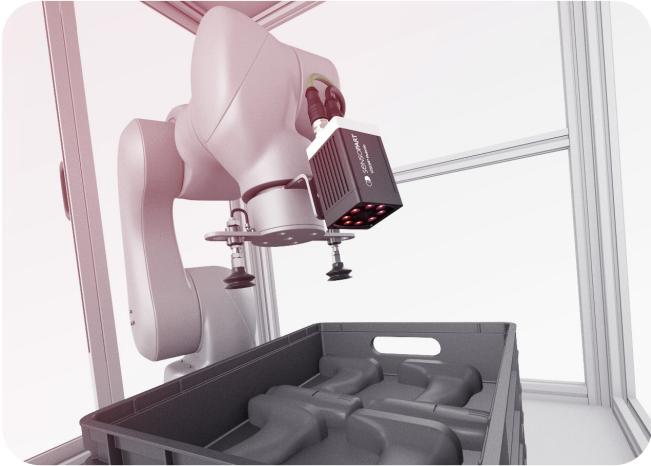
오늘날 로봇을 이용한 솔루션은 점차 증가하고 있으며 동시에 사용 편의성에 대한 요구도 증가하고 있습니다. 그 과정에서 VISOR® 로보틱을 적용하여 그 효용성을 증대시킬 수 있습니다. 제품의 라인업이 다양할 뿐만 아니라 여러 자동화 작업을 해결하는 데 사용할 수 있습니다. 통합 및 표준화된 인터페이스를 통해 기존 플랜트 및 시스템에 쉽게 설치할 수 있으며 다양한 캘리브레이션과 더불어 유연한 데이터 구조 덕분에 여러 다른 공정에 사용할 수 있습니다.

장점

- 이동식 및 고정식 사용에 용이한 작고 가벼운 하우징
- 사용 환경 및 조건에 따른 캘리브레이션
- 로봇 좌표에서 2D 또는 3D 위치 파악
- 3D 그리핑 포인트 변경을 이용한 단순화된 시운전
- 다양한 이미지 취득을 위한 편리한 프로그래밍
- 최대 5메가 픽셀의 다양한 하드웨어 제공 가능

VISOR[®] 로보틱

높은 활용도로 다양한 공정에 적용 가능



로드 캐리어 내 구성품은 로봇의 가이드가 필요할 정도로 위치가 다양합니다.

장점

- 별도의 기계적인 얼라인먼트 없이도 정확한 부품 수급이 가능
- 특정 어플리케이션에 특화된 기능의 탑재로 간단한 시운전
- 소형 센서로 설치가 용이

안전한 부품 수급

VISOR[®] 로보틱을 사용하여 부품이 범용 트레이에 공급되거나 벙커 피드를 통해 공급될 때 부품을 안정적으로 위치시키고 그리핑 할 수 있는 이점이 있습니다. 피드가 느슨한 경우, 위치를 기록할 뿐만 아니라 그리핑 영역 역시 확인할 수 있습니다. VISOR[®]는 이들 두 가지 정보를 모두 참고하여 내장된 표준 인터페이스 중 하나를 통해 로봇 컨트롤러로 데이터를 전송합니다. 그리고 이를 토대로 공정을 제어하게 됩니다.



VISOR[®] 로보틱을 이용해 센서 하우징의 위치를 정확하게 결정 할 수 있습니다. 오프셋 데이터는 로봇의 이동 경로를 수정하는데 사용됩니다.

장점

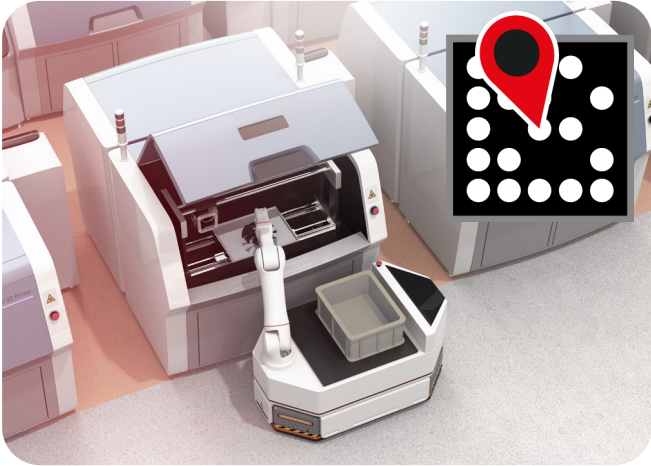
- 공급 중 위치 변화가 있는 경우에도 안정적인 검사
- 부품의 수가 증가하거나 종류가 다양한 경우에도 유연하게 대처 가능
- VISOR[®] 로보틱에서 로봇의 3D 위치를 연산

부품의 정밀 가공

VISOR[®] 로보틱을 이용해 구성품 위치를 손쉽게 감지하고 위치 오프셋을 수정하고 생산 품질을 향상시킬 수 있습니다. 따라서 작업자가 기계를 이용해 별도로 작업해야 할 업무가 눈에 띄게 줄어들고 시스템 역시 유연하게 사용할 수 있음에 따라 극대화된 편리함을 느낄 수 있습니다. VISOR[®] 로보틱을 이용해 VISOR[®]와 로봇 간의 직접적인 통신이 가능하여 기타 다른 사용 환경에서 별도의 인스턴스가 필요하지 않습니다.

VISOR[®] 로보틱

높은 활용도로 다양한 공정에 적용 가능



장점

- 워크스테이션 내 안전 구역이 있는 경우에도 안정적으로 사용
- 이미지 기록 기능이 있는 2D 비전센서를 사용하여 3D 위치 오프셋을 보정 및 고속 처리

모바일 워크스테이션 사용 시 작업자의 최대 안전과 더불어 작업자가 최대한 자유롭게 이동할 수 있는 정도의 비율을 조정하는 것은 중요합니다.

모바일 워크스테이션을 위한 고정밀함

이동식 로봇에 있어 안전성과 효율성은 반드시 보장되어야 합니다. 이를 위해 안전 구역의 크기가 정확하게 정의되어야 하고 작업자 역시 최대한 자유롭게 움직일 수 있도록 해야 합니다. 뿐만 아니라 VISOR[®] 로보틱을 사용하여 이동식 로봇이 워크스테이션에서 로봇 스스로를 정확하게 측정할 수 있도록 합니다.

제품 선택표

모델명	기능	분해능 (픽셀)	F.O.V	대체 가능한 LED 조명
V20-RO-A3-R-W-M2-L	로보틱	1,440 x 1,080	광각	백색, 적외선
V20-RO-A3-R-M-M2-L			기본	백색, 적외선
V20-RO-A3-R-N-M2-L			협각	백색, 적외선
V20-RO-A3-C-2			렌즈에 따라 상이*	N/A
V50-RO-P3-C-2	로보틱, 식별, 고급 캘리브레이션, 3D 위치 인식	2,560 x 1,936	렌즈에 따라 상이*	N/A
V20-RO-P3-C-2			렌즈에 따라 상이*	N/A
V20-RO-P3-R-W-M2-L		1,440 x 1,080	광각	백색, 적외선
V20-RO-P3-R-M-M2-L			기본	백색, 적외선
V20-RO-P3-R-N-M2-L			협각	백색, 적외선
V10-RO-A3-R-W-M2-L			800 x 600	광각
V10-RO-A3-R-M-M2-L		기본		백색, 적외선
V10-RO-A3-R-N-M2-L	협각	백색, 적외선		
V10-RO-A3-C-2	렌즈에 따라 상이*	N/A		

제품 선택표

모델명	기능	분해능 (픽셀)	F.O.V	대체 가능한 LED 조명
V50C-RO-P3-C-2	로보틱, 식별, 고 급 캘리브레이션, 3D 위치 인식	2,560 x 1,936	렌즈에 따라 상이*	N/A
V20C-RO-P3-C-2		1,440 x 1,080	렌즈에 따라 상이*	N/A
V20C-RO-P3-W-W-M2-L			광각	N/A
V20C-RO-P3-W-M-M2-L			기본	N/A
V20C-RO-P3-W-N-M2-L			협각	N/A
* 별도 구매				



본사

(우: 13515) 경기도 성남시 분당구 판교로562번길 1

Tel_ 031.704.8833 | Fax_ 031.704.8834 | Website_ www.ekais.kr | E-mail_ info@ekais.kr

천안사무소

(우: 31095) 충남 천안시 서북구 한들1로 91 1동 305호

Tel_ 041.555.8834 / Fax_ 041.565.8834

대구사무소

(우:41422) 대구광역시 북구 동암로12길 24 4층

Tel_ 053.581.1348 / Fax_ 053.581.8848

대전사무소

(우:34087) 대전광역시 유성구 은구비남로 13 (지족동, SK허브) 213호

Tel_ 042.631.1348 / Fax_ 042.631.1349

부산사무소

(우:47301) 부산광역시 부산진구 전포대로 250 신화골든뷰 308호

Tel_ 051.808.1348 / Fax_ 031.704.8834